

Planche 6 : Energétique des solides

Problème :

Une demi sphère pleine de centre C, de rayon R, de masse M, de centre d'inertie G est animée d'un mouvement plan par rapport au repère fixe $R_0(O_0, \vec{x}_0, \vec{y}_0, \vec{z}_0)$. Elle est en contact avec le sol lisse en A et le mur lisse au point B. Elle glisse sans frottement sur les deux points.

Le tenseur d'inertie de la demi sphère pleine en son centre C dans le repère $R_1(C, \vec{x}_1, \vec{y}_1, \vec{z}_1)$ est donné par :

$$I_{C/R_1} = \begin{bmatrix} A & 0 & 0 \\ 0 & A & 0 \\ 0 & 0 & A \end{bmatrix} \text{ avec } A = \frac{2}{5}MR^2 \text{ et } CG=a$$

1. Déterminer la vitesse et l'accélération absolue du point G dans R_0 et R_1 ;
2. Calculer les réactions N_A et N_B en fonction de $\theta, \dot{\theta}$ et $\ddot{\theta}$ en utilisant le théorème de la résultante dynamique ;
3. En utilisant le théorème du moment dynamique trouver l'équation différentielle de mouvement de la demi sphère;
4. En intégrant l'équation de mouvement et en prenant les conditions : $\theta(0) = 0$ et $\dot{\theta}(0) = 0$.

Montrer que l'on a : $\dot{\theta}^2 = \frac{2Mga}{A} \sin(\theta)$

5. Retrouver l'expression de $\dot{\theta}^2$ en utilisant la conservation de l'énergie mécanique totale ;
6. En déduire les expressions des réactions R_A et R_B , et de l'angle limite θ_l pour lequel la demi sphère pleine quitte le mûr.

